

Geometria analityczna w przestrzeni

Wykład (Budownictwo)

- Wektory
- Iloczyn skalarny i wektorowy
- Równanie płaszczyzny i prostej
- Wzajemne położenia punktów, prostych i płaszczyzn

Definicja 1. (*przestrzeń \mathbb{R}^3*)

Przestrzenią \mathbb{R}^3 nazywamy zbiór wszystkich uporządkowanych trójek (x, y, z) liczb rzeczywistych, tzn.

$$\mathbb{R}^3 = \{(x, y, z) : x, y, z \in \mathbb{R}\}.$$

Definicja 2. (*punkty współliniowe*)

Mówimy, że punkty A, B, C przestrzeni \mathbb{R}^3 są współliniowe, gdy istnieje prosta, do której należą te punkty.

Definicja 3. (*punkty współpłaszczyznowe*)

Mówimy, że punkty D, E, F, G przestrzeni \mathbb{R}^3 są współpłaszczyznowe, gdy istnieje płaszczyzna, do której należą te punkty.

Rysunek 1. *Punkty współliniowe i współpłaszczyznowe.*

Twierdzenie 1. (współrzędne środka odcinka)

Współrzędne punktu S dzielącego odcinek AB na połowy wyrażają się wzorem :

$$s_1 = \frac{a_1 + b_1}{2}, \quad s_2 = \frac{a_2 + b_2}{2}, \quad s_3 = \frac{a_3 + b_3}{2},$$

gdzie $A = (a_1, a_2, a_3)$ i $B = (b_1, b_2, b_3)$.

Ćwiczenie 1. *Niech $A = (-1, 2, 5)$ oraz $B = (1, 10, -7)$. Obliczyć współrzędne środka odcinka AB .*

Definicja 4. (*wektor zaczepiony*)

Wektorem zaczepionym \overrightarrow{AB} nazywamy wektor o początku w punkcie A i końcu w punkcie B . Jeżeli $A = (a_1, a_2, a_3)$, $B = (b_1, b_2, b_3)$, wówczas

$$\overrightarrow{AB} = [b_1 - a_1, b_2 - a_2, b_3 - a_3].$$

Definicja 5. (*wektor swobodny*)

Wektorem swobodnym \vec{u} nazywamy zbiór wszystkich wektorów zaczepionych w różnych punktach, które mają ten sam kierunek, zwrot oraz długość co wektor \vec{u} .

Rysunek 2. *Wektory zaczepione i swobodne.*

Definicja 6. (*działania na wektorach*)

Niech dane będą wektory $\vec{a} = [a_1, a_2, a_3]$, $\vec{b} = [b_1, b_2, b_3]$.

Sumę wektorów \vec{a} i \vec{b} określamy wzorem:

$$\vec{a} + \vec{b} := [a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3].$$

Różnicę wektorów \vec{a} i \vec{b} określamy wzorem:

$$\vec{a} - \vec{b} := [a_1 - b_1, a_2 - b_2, a_3 - b_3].$$

Iloczyn wektora $\vec{a} = [a_1, a_2, a_3]$ przez liczbę $\alpha \in \mathbb{R}$ określamy wzorem:

$$\alpha \vec{a} := [\alpha a_1, \alpha a_2, \alpha a_3].$$

Rysunek 3. *Suma i różnica wektorów.*

Rysunek 4. *Iloczyn wektora przez liczbę.*

Twierdzenie 2. (warunek równoległości wektorów)

Wektory $\vec{a} = [a_1, a_2, a_3]$ i $\vec{b} = [b_1, b_2, b_3]$ są równoległe wtedy i tylko wtedy, gdy

$$\frac{a_1}{b_1} = \frac{a_2}{b_2} = \frac{a_3}{b_3}.$$

Definicja 7. (*kartezjański* układ współrzędnych w przestrzeni*)
Układem współrzędnych w przestrzeni nazywamy trzy ustalone, wzajemnie prostopadłe proste zwane osiami, przecinające się w jednym punkcie zwanym początkiem układu.

*René Descartes (1596-1650) - matematyk i filozof francuski

Definicja 8. (*wersory osi układu współrzędnych*)

Wektory $\vec{i} = [1, 0, 0]$, $\vec{j} = [0, 1, 0]$, $\vec{k} = [0, 0, 1]$ nazywamy wersorami odpowiednio na osiach x, y i z .

Rysunek 5. *Wersory osi układu współrzędnych.*

Definicja 9. (*długość wektora*)

Długość wektora $\vec{a} = [a_1, a_2, a_3]$ jest określona wzorem:

$$|\vec{a}| := \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}.$$

Ćwiczenie 2. *Obliczyć długości podanych wektorów:*

a) $\vec{u} = [-3, 0, 4]$;

b) $\vec{v} = [\sqrt{2}, \sqrt{3}, \sqrt{31}]$,

c) \vec{AB} , gdzie $A = (2, 1, -3)$, $B = (-1, 1, 4)$.

Definicja 10. (*iloczyn skalarny*)

Niech \vec{a} , \vec{b} będą dowolnymi wektorami w \mathbb{R}^3 . Iloczyn skalarny wektorów \vec{a} i \vec{b} określamy wzorem:

$$\vec{a} \circ \vec{b} := |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \varphi,$$

gdzie φ jest kątem między wektorami \vec{a} i \vec{b} .

Twierdzenie 3. (*warunek konieczny prostopadłości wektorów*)

Jeżeli wektory \vec{a} i \vec{b} są prostopadłe, to wówczas

$$\vec{a} \circ \vec{b} = 0.$$

Twierdzenie 4. (wzór do obliczania iloczynu skalarnego)

Niech $\vec{a} = [a_1, a_2, a_3]$ i $\vec{b} = [b_1, b_2, b_3]$ będą wektorami w \mathbb{R}^3 .

Wtedy

$$\vec{a} \circ \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3.$$

Ćwiczenie 3. Obliczyć iloczyn skalarny podanych wektorów:

a) $\vec{u} = [-1, 2, -3]$, $\vec{v} = [2, 0, -1]$;

b) $\vec{u} = [\sqrt{2}, \sqrt{3}, \sqrt{5}]$, $\vec{v} = [\sqrt{8}, -\sqrt{27}, 0]$.

Definicja 11. (*iloczyn wektorowy*)

Niech \vec{a}, \vec{b} będą niewspółliniowymi wektorami w \mathbb{R}^3 . Iloczynem wektorowym uporządkowanej pary wektorów \vec{a} i \vec{b} nazywamy wektor \vec{c} , który spełnia warunki:

1. jest prostopadły do płaszczyzny rozpiętej na wektorach \vec{a} i \vec{b} ;
2. jego długość jest równa polu równoległoboku rozpiętego na wektorach \vec{a} i \vec{b} , tzn.:

$$|\vec{c}| = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin \varphi,$$

gdzie φ jest kątem między wektorami \vec{a} i \vec{b} ,

3. orientacja trójki wektorów \vec{a}, \vec{b} i \vec{c} jest zgodna z orientacją układu współrzędnych.

Iloczyn wektorowy pary wektorów \vec{a} i \vec{b} oznaczamy przez $\vec{a} \times \vec{b}$.

Twierdzenie 5. (wzór do obliczania iloczynu wektorowego)

Niech $\vec{a} = [a_1, a_2, a_3]$ oraz $\vec{b} = [b_1, b_2, b_3]$ będą wektorami w \mathbb{R}^3 .

Wtedy

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix},$$

gdzie $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ oznaczają wersory odpowiednio na osiach x, y i z .

Ćwiczenie 4. *Obliczyć iloczyny wektorowe podanych par wektorów:*

a) $\vec{u} = [-1, 2, 5], \vec{v} = [2, 0, -3];$

b) $\vec{u} = [-1, -3, 4], \vec{v} = [5, 6, -2].$

Twierdzenie 6. (równanie normalne płaszczyzny)

Równanie płaszczyzny π przechodzącej przez punkt $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ i prostopadłej do wektora $\vec{n} = [A, B, C]$ ma postać:

$$\pi : A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0.$$

Wektor \vec{n} nazywamy wektorem normalnym tej płaszczyzny.

Ćwiczenie 5. *Napisać równanie płaszczyzny przechodzącej przez punkt $P = (-1, 2, 0)$ i prostopadłej do wektora $\vec{n} = [2, -3, 1]$.*

Ćwiczenie 6. *Napisać równanie płaszczyzny przechodzącej przez środek odcinka AB , gdzie $A = (3, 2, -1)$, $B = (5, 0, 7)$ i prostopadłej do tego odcinka.*

Twierdzenie 7. (równanie ogólne płaszczyzny)

Każde równanie postaci:

$$\pi : Ax + By + Cz + D = 0,$$

gdzie $|A| + |B| + |C| > 0$, przedstawia płaszczyznę. Płaszczyzna ta ma wektor normalny $\vec{n} = [A, B, C]$ i przecina oś z w punkcie $z = -\frac{D}{C}$, o ile $C \neq 0$.

Ćwiczenie 7. *Napisać równanie płaszczyzny przechodzącej przez punkt $P = (3, -2, 5)$ i równoległej do płaszczyzny xOz .*

Ćwiczenie 8. *Napisać równanie płaszczyzny przechodzącej przez punkt $Q = (1, 3, -2)$ i przez oś y .*

Twierdzenie 8. (równanie parametryczne prostej)

Równanie prostej l przechodzącej przez punkt $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ i równoległej do wektora $\vec{v} = [\alpha, \beta, \gamma]$ jest postaci:

$$\begin{cases} x = x_0 + \alpha t, \\ y = y_0 + \beta t, \\ z = z_0 + \gamma t, \end{cases}$$

gdzie $t \in \mathbb{R}$. Wektor \vec{v} nazywa się wektorem kierunkowym prostej.

Ćwiczenie 9. *Napisać równanie parametryczne prostej przechodzącej przez punkt $P = (-1, 0, 3)$ i równoległej do wektora $\vec{v} = [2, -1, 5]$.*

Ćwiczenie 10. *Napisać równanie parametryczne prostej przechodzącej przez punkty $P = (1, 2, 3)$ i $Q = (3, 2, 1)$.*

Twierdzenie 9. (równanie kierunkowe prostej)

Równanie prostej l przechodzącej przez punkt $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ i wyznaczonej przez niezerowy wektor kierunku $\vec{v} = [\alpha, \beta, \gamma]$ jest postaci:

$$l : \frac{x - x_0}{\alpha} = \frac{y - y_0}{\beta} = \frac{z - z_0}{\gamma}.$$

Ćwiczenie 11. *Znaleźć punkty przecięcia prostej*

$$l : \frac{x - 1}{2} = \frac{y + 2}{4} = \frac{z - 5}{1}$$

z płaszczyznami układu współrzędnych.

Ćwiczenie 12. *Zbadać, czy proste*

$$l_1 : \frac{x - 1}{2} = \frac{y + 2}{-1} = \frac{z}{3}, \quad l_2 : \frac{x + 1}{1} = \frac{y + 11}{2} = \frac{z + 1}{1}$$

mają punkt wspólny.

Definicja 12. (*równanie krawędziowe prostej*)

Prostą l , która jest częścią wspólną dwóch nierównoległych płaszczyzn

$$\pi_1 : A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0, \quad \pi_2 : A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0,$$

będziemy zapisywać w postaci:

$$l : \begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0, \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0. \end{cases}$$

Twierdzenie 10. (o wektorze kierunkowym prostej w postaci krawędziowej)

Wektor kierunkowy prostej

$$l : \begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0, \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$$

ma postać

$$\vec{v} = [A_1, B_1, C_1] \times [A_2, B_2, C_2].$$

Ćwiczenie 13. *Prostą*

$$l : \begin{cases} 6x + 2y - z - 9 = 0, \\ 3x + 2y + 2z - 12 = 0 \end{cases}$$

zapisać w postaci parametrycznej.

Ćwiczenie 14. *Znaleźć punkt przecięcia prostej*

$$l : \begin{cases} x + y + z + 4 = 0, \\ 3x + y - z + 2 = 0 \end{cases}$$

z płaszczyzną xOz .

Definicja 13. (*rzut punktu na płaszczyznę i na prostą*)

Rzudem prostokątnym punktu P na płaszczyznę π nazywamy punkt P' tej płaszczyzny spełniający warunek:

$$\overrightarrow{PP'} \perp \pi.$$

Rzudem prostokątnym punktu P na prostą l nazywamy punkt P' tej prostej spełniający warunek:

$$\overrightarrow{PP'} \perp l.$$

Uwaga 1. Wektor jest prostopadły do płaszczyzny, jeżeli jest prostopadły do każdego wektora zawartego w tej płaszczyźnie. Podobnie wektor jest prostopadły do prostej, jeżeli jest prostopadły do każdego wektora zawartego w tej prostej.

Ćwiczenie 15. Znaleźć rzut prostokątny punktu $P = (3, -2, 1)$ na płaszczyznę $\pi : 2x - y + 3z = 0$.

Ćwiczenie 16. Znaleźć rzut prostokątny punktu $P = (2, -1, 4)$ na prostą $l : \frac{x}{1} = \frac{y}{-1} = \frac{z}{-3}$.